**Arduino C 1**

**Sebastián Vargas Baena**

1. ¿Qué tamaño tiene el tipo de dato double? Compare el tipo double con el tipo float, ¿Qué puede concluir?

* Doble precisión número de punto flotante. En la ONU y otras tarjetas ATMEGA basado, ocupa 4 bytes. Es decir, la doble ejecución es exactamente el mismo que el flotador, con ninguna ganancia en precisión. En el Arduino Due, dobles tienen precisión 8 bytes (64 bits).
* Tipo de datos de números de punto flotante, un número que tiene un punto decimal. Números de punto flotante se utilizan para aproximar valores analógicos y continuos porque tienen mayor resolución que enteros. Números de punto flotante pueden ser tan grande como 3.4028235E + 38 y tan bajas como - 3.4028235E + 38. Se almacenan como 32 bits (4 bytes) de información.

Los flotadores tienen sólo 6 a 7 dígitos decimales de precisión. Eso significa que el número total de dígitos, no el número a la derecha del punto decimal. A diferencia de otras plataformas, donde se obtiene mayor precisión utilizando un doble (por ejemplo hasta 15 dígitos), en el Arduino, doble es el mismo tamaño que flotan.

1. Explore algunas de las bibliotecas estándar de arduino. Seleccione tres de ellas y explique para qué sirven y de un ejemplo cada una.

**Wire** - Two Wire Interface (TWI/I2C) para enviar y recibir datos sobre una red de dispositivos o sensores.

Esta biblioteca le permite comunicarse con I2C / dispositivos de TWI. En las placas Arduino con el diseño de R3 (1,0 pinout), el SDA (línea de datos) y SCL (reloj de línea) están en las cabeceras de pin cerca el pin AREF. La debida Arduino tiene dos I2C / TWI interfaces SDA1 y SCL1 están cerca del pin AREF y el adicional sobre los pines 20 y 21.

Ejemplo: [Digital Potentiometer](http://arduino.cc/en/Tutorial/DigitalPotentiometer)

**GSM** - para conectar a un Red GSM/GRPS con el escudo GSM.

Esta biblioteca permite a una placa Arduino hacer la mayor parte de las operaciones que puede hacer con un teléfono GSM: lugar y recibir llamados de voz, enviar y recibir SMS y conectarse a internet en una red GPRS. El escudo GSM tiene un módem que transfiere datos desde un puerto serial a la red GSM. El módem realiza operaciones a través de una serie de comandos AT. La biblioteca de resúmenes de comunicaciones bajas niveles entre el módem y la tarjeta SIM. Se basa en la biblioteca de Software Serial de comunicación entre el moden y Arduino

Ejemplo: [Web Server](https://www.arduino.cc/en/Tutorial/GSMExamplesWebServer): crear un servidor web inalámbrico a través de GPRS

**WiFi** - Para conectarse a internet usando la Arduino WiFi shield

Esta biblioteca permite a una placa Arduino conectarse a internet. Puede servir como un servidor ya sea aceptar las conexiones entrantes o cliente hacer saliente. La biblioteca Soporta encriptación WEP y WPA2 Personal, pero no WPA2 Empresa. Nota, si el SSID no es transmitido, el escudo no se puede conectar también. Arduino se comunica con el escudo de WiFi mediante el bus SPI. Esto es en digitales pins 11, 12 y 13 en la ONU y pernos 50, 51 y 52 en la Mega. En ambas tarjetas, pin 10 se utiliza como SS.

En la Mega, no se utiliza el pin de hardware SS, 53, pero debe mantenerse como una salida o la interfaz SPI no funcionará. Pin digital 7 es utilizado como un pin de apretón de manos entre el protector de Wifi y el Arduino y no debe ser utilizado

Ejemplo: [UdpNTPClient](https://www.arduino.cc/en/Tutorial/UdpNTPClient) : Consulta un servidor Network Time Protocol (NTP) usando UDP

1. ¿Cuál es la estructura de un programa para un Arduino?

Estructura

* [setup](https://www.arduino.cc/en/Reference/Setup)()

La función setup() es llamada cuando se inicia un dibujo. Se usa para inicializar las variables, modos del perno, comenzar a usar las bibliotecas, etc.. La función de configuración sólo se ejecutará una vez, después de cada encendido o reset de la placa Arduino.

* [loop](https://www.arduino.cc/en/Reference/Loop)()

1. ¿Cuál es la función de cada una de las partes de la estructura de un programa en Arduino?

sajdhkajsdhjkahsdkjhasd

sadasdasdasdasd

asdasdasd

1. Localice el archivo main.cpp en el directorio donde descomprimió el archivo .zip descargado de la página del proyecto Arduino. No dude en revisar cada directorio. La función main en un programa en C es el punto de entrada del programa.

P5a. ¿Cuántas veces se ejecuta la función setup?

P5b. ¿Cuántas veces se ejecuta la función loop?

P5c. ¿Cuál es la ruta del archivo main.cpp en el sistema de archivos?